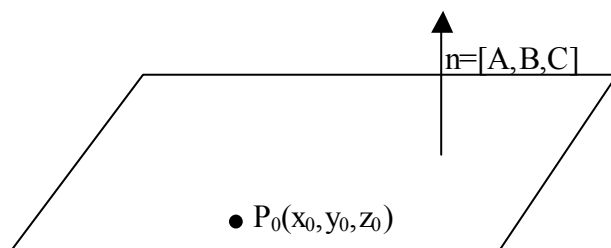


Równanie ogólne płaszczyzny w E_3 .

Dane: $P_0 \in \pi$ i $\vec{n} \perp \pi$



Wówczas:

$$\vec{P_0P} = [x-x_0, y-y_0, z-z_0]$$

$$P \in \pi \Leftrightarrow \vec{n} \perp \vec{P_0P} \Leftrightarrow \vec{n} \cdot \vec{P_0P} = 0$$

Równanie (1) nazywamy równaniem ogólnym płaszczyzny

$$A(x-x_0) + B(y-y_0) + C(z-z_0) = 0 \quad (1')$$

$$Ax + By + Cz + D = 0$$

Przykład 1

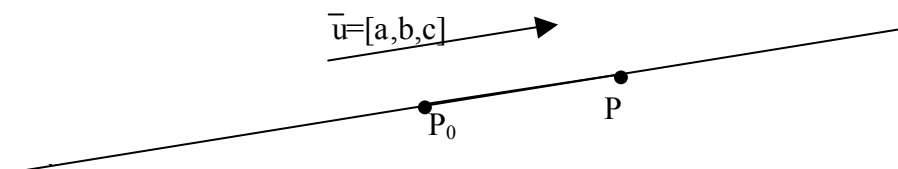
E_3

$y=x$ jest to równanie płaszczyzny π w E_3

$$\pi: x-y=0 \quad \vec{n} \perp \vec{v} = [1, -1, 0]$$

Równanie parametryczne prostej w przestrzeni.

Dane: $P_0 \in \pi$ i $\vec{n} \perp \pi$



$$l: P = P_0 + tu, t \in \mathbb{R}$$

$$l: (x, y, z) = (x_0, y_0, z_0) + t[a, b, c], t \in \mathbb{R}$$

$$l: \begin{cases} x = x_0 + at \\ y = y_0 + bt \\ z = z_0 + ct \end{cases}$$

Powyższe postacie równania prostej w przestrzeni E_3 są równoważne.

Inne postacie równania prostej i płaszczyzny.

- równanie odcinkowe płaszczyzny

$$\pi: Ax + By + Cz + D = 0$$

założenie: $A \neq 0, B \neq 0, C \neq 0, D \neq 0$

Wówczas równanie ma postać:

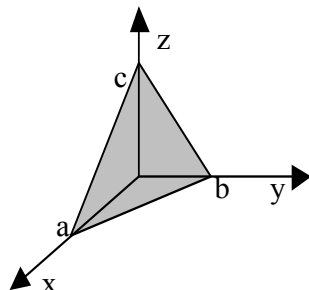
$$\frac{x}{-\frac{D}{A}} + \frac{y}{-\frac{D}{B}} + \frac{z}{-\frac{D}{C}} = 1$$

Przyjmujemy: $a = -\frac{D}{A}, b = -\frac{D}{B}, c = -\frac{D}{C}$

Czyli:

$$\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1 \quad (*)$$

(*) – Postać tą nazywamy równaniem odcinkowym płaszczyzny



- równanie krawędziowe prostej:

$$\begin{cases} \pi_1: A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \\ \pi_2: A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0 \end{cases}$$

Jeśli: $\pi_1 \nparallel \pi_2$ to mamy równanie krawędziowe prostej. (Prosta jest wyznaczona przez krawędź przecięcia dwóch nierównoległych płaszczyzn)

Wniosek:

$$\pi_1 \perp \vec{n}_1 = [A_1, B_1, C_1]$$

$$\pi_2 \perp \vec{n}_2 = [A_2, B_2, C_2]$$

$$l \parallel \vec{v} = \vec{n}_1 \times \vec{n}_2$$

Aby znaleźć równanie prostej l należy (przyjmując dowolnie jedną z niewiadomych) rozwiązać układ równań:

$$\begin{cases} \pi_1 \\ \pi_2 \end{cases}$$

- postać kanoniczna równania prostej:

$$\frac{x - x_0}{a} = \frac{y - y_0}{b} = \frac{z - z_0}{c}$$

Aby przejść do równania parametrycznego należy przyrównać kolejne składniki do parametru i wyznaczyć x, y, z .

Def. 1 Pęk płaszczyzn

1. $\pi_1 \parallel \pi_2$

pękiem płaszczyzn nazywamy zbiór wszystkich płaszczyzn równoległych do π_1 (π_2).

2. $\pi_1 \nparallel \pi_2$

pękiem płaszczyzn nazywamy zbiór wszystkich płaszczyzn przechodzących przez wspólną krawędź π_1 i π_2 .

Uwaga

Dla pęku płaszczyzn zachodzi:

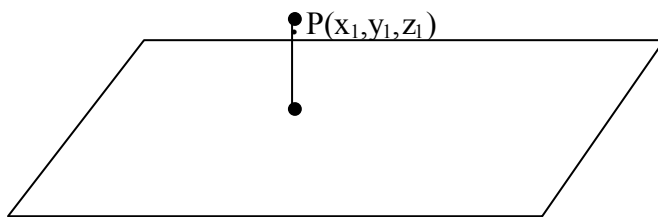
Jeśli:

$$\pi_1: A_1x + b_1y + C_1z + D_1 = 0$$

$$\pi_2: A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0$$

$$\forall k_1, k_2 \in \mathbb{R}: k_1(A_1x + b_1y + C_1z + D_1) + k_2(A_2x + B_2y + C_2z + D_2) = 0$$

Odległość punktu od płaszczyzny w E_3 .



Dana jest płaszczyzna o równaniu ogólnym:

$$\pi: Ax + By + Cz + D = 0$$

Wówczas odległość punktu P od płaszczyzny π dana jest wzorem:

$$d(P, \pi) = \frac{|Ax_1 + By_1 + Cz_1 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

Wzajemne położenie prostych w przestrzeni E_3 .

Prosta l_1 dana jest równaniem

$$l_1: (x, y, z) = (x_1, y_1, z_1) + t[a_1, b_1, c_1]$$

$$l_1: P = P_1 + t\vec{v}_1$$

Prosta l_2 dana jest równaniem:

$$l_2: (x, y, z) = (x_2, y_2, z_2) + t[a_2, b_2, c_2]$$

$$l_2: P = P_2 + t\vec{v}_2$$

I. proste są równoległe

$$l_1 \parallel l_2 \Leftrightarrow \vec{v}_1 \parallel \vec{v}_2$$

II. proste przecinają się

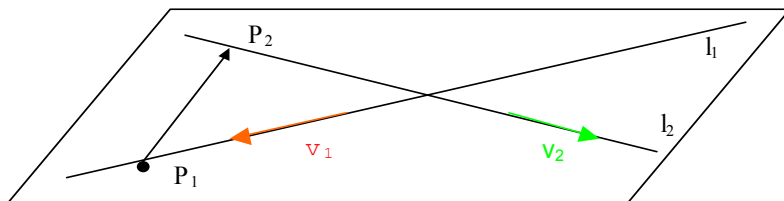
$$\neg l_1 \parallel l_2 \wedge l_1 \cap l_2 = \{P_0\}$$

Warunkiem aby proste przecinały się jest

$$1. \neg(\vec{v}_1 \parallel \vec{v}_2)$$

$$2. \text{układ równań } \begin{cases} l_1 \\ l_2 \end{cases} \text{ ma dokładnie jedno rozwiązanie}$$

Interpretacja geometryczna:



Warunek, aby proste się przecinały ma postać: $(\vec{v}_1 \times \vec{v}_2) \cdot \overrightarrow{P_1 P_2} = 0$

III. Proste są skośne

Warunek, aby proste były skośne ma postać:

1. $\neg(\vec{v}_1 \parallel \vec{v}_2)$
2. układ równań $\begin{cases} l_1 \\ l_2 \end{cases}$ jest sprzeczny

Geometrycznie warunek ten ma postać: $(\vec{v}_1 \times \vec{v}_2) \cdot \overrightarrow{P_1 P_2} \neq 0$

Odległość prostych w przestrzeni E_3 .

Dane są proste l_1, l_2

1. Jeśli $l_1 \parallel l_2$ to odległość prostych l_1 i l_2 jest równa odległości dowolnego punktu z jednej prostej od drugiej.
2. Jeśli proste są skośne to odległość między nimi jest równa długości najkrótszego odcinka łączącego obie proste.

$$d(l_1, l_2) = \frac{|(\vec{v}_1 \times \vec{v}_2) \cdot \overrightarrow{P_1 P_2}|}{\|\vec{v}_1 \times \vec{v}_2\|}$$

Przykład

Badamy wzajemne położenie prostych.

$$l_1 : \begin{cases} x = 9 + 4t \\ y = -2 - 3t \\ z = t \end{cases} \quad l_2 : \begin{cases} x = -2s \\ y = -7 - 9s \\ z = 2 + 2s \end{cases}$$

$$P_1 = (9, -2, 0)$$

$$P_2 = (-2, -7, 2)$$

$$l_1 \parallel \vec{v}_1 = [4, -3, 1]$$

$$l_2 \parallel \vec{v}_2 = [-2, 9, 2]$$

czyli $\vec{v}_1 \nparallel \vec{v}_2$

Rozwiązujemy układ równań:

$$\begin{cases} x = 9 + 4t \\ y = -2 - 3t \\ z = t \\ x = -2s \\ y = -7 - 9s \\ z = 2 + 2s \end{cases} \quad \begin{cases} -2s = 9 + 4t \\ -7 - 9s = -2 - 3t(**) \\ 2 + 2s = t \end{cases} \quad \begin{cases} -2s = 9 + 4t \\ 2 + 2s = t \end{cases}$$

$$\begin{cases} s = -\frac{17}{10} \\ t = -\frac{14}{10} \end{cases}$$

Sprawdzamy, czy ta para spełnia równanie (**)

$$-7 - 9s \neq -2 - 3t$$

Wniosek: Proste są skośne.

Teraz znajdziemy równanie płaszczyzny π , która zawiera prostą l_1 i do której prosta l_2 jest równoległa.

$$\pi: l_1 \subset \pi \wedge l_2 \parallel \pi$$

$$P_1 \in l_1 \Rightarrow P_1 \in \pi$$

$$P_1 = (9, -2, 0) \in \pi$$

$$\vec{n} \perp \pi$$

$$\vec{n} = \vec{v}_1 \times \vec{v}_2 = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 4 & -3 & 1 \\ -2 & 9 & 2 \end{vmatrix} = -15\vec{i} - 10\vec{j} + 30\vec{k}$$

$$\vec{n} = [-15, -10, 30]$$

$$\pi: -15(x-9) - 10(y+2) + 30(z-0) = 0$$

$$\pi: -3x - 2y + 6z + 23 = 0$$

Wzajemne położenie płaszczyzn w przestrzeni E_3 .

Dane są trzy płaszczyzny π_1, π_2, π_3 .

1. płaszczyzny przecinają się wzdłuż wspólnej prostej

$$\Leftrightarrow \text{układ } \begin{cases} \pi_1 \\ \pi_2 \\ \pi_3 \end{cases} \text{ na nieskończenie wiele rozwiązań zależnych od jednego}$$

parametru

$$2. \text{ płaszczyzny przecinają się w jednym punkcie } \Leftrightarrow \text{układ } \begin{cases} \pi_1 \\ \pi_2 \\ \pi_3 \end{cases} \text{ ma}$$

dokładnie jedno rozwiązanie.

Powierzchnie stopnia drugiego w E_3

Równanie postaci:

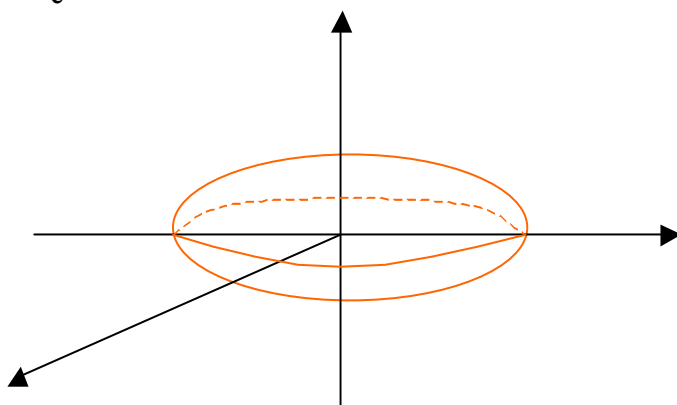
$$a_{11}x^2 + a_{22}y^2 + a_{33}z^2 + 2a_{12}xy + 2a_{13}xz + a_{23}yz + b_1x + b_2y + b_3z + c = 0$$

jest równaniem powierzchni stopnia drugiego (właściwej lub niewłaściwej).

Postacie kanoniczne krzywych drugiego stopnia różnych rodzajów.

I. rodzaj: powierzchnia elipsoidalna.

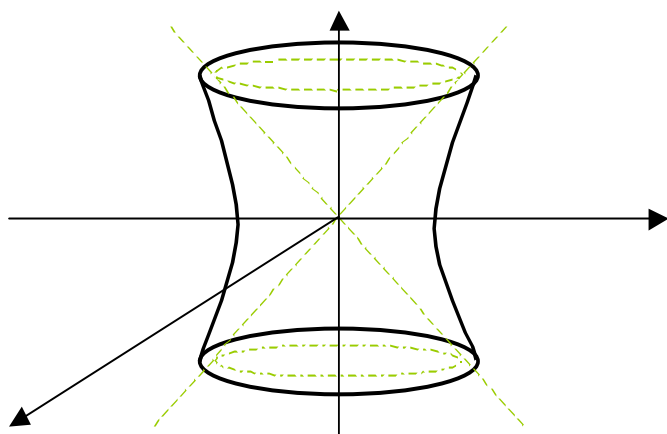
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$$



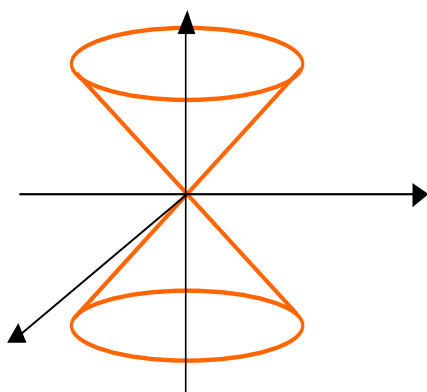
elipsoida obrotowa

II. rodzaj: powierzchnia hiperboloidalna

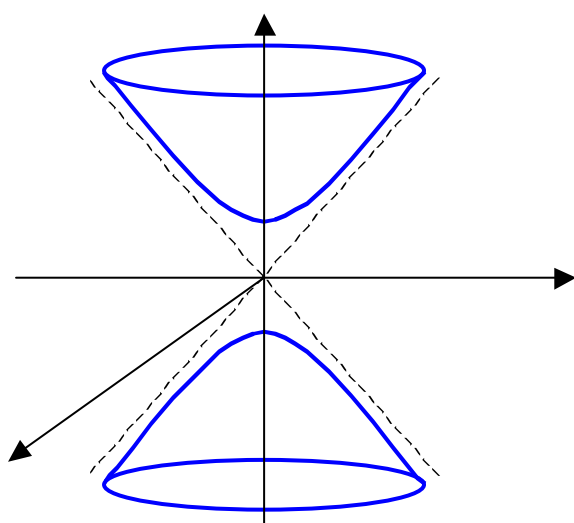
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = \begin{cases} 1 & \text{hiperboloida jednowłokowa} \\ 0 & \text{stożek eliptyczny} \\ -1 & \text{hiperboloida dwuwłokowa} \end{cases}$$



hiperboloida jednowłokowa



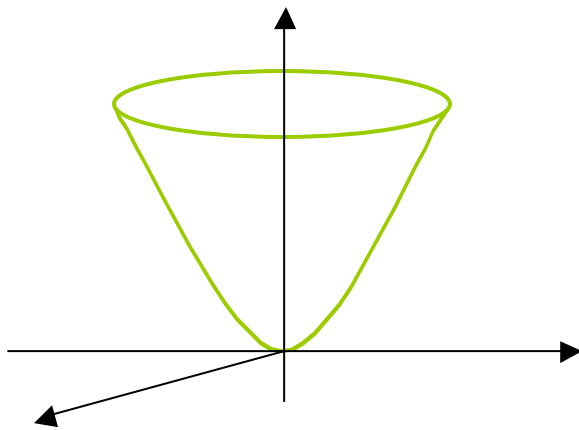
stożek eliptyczny



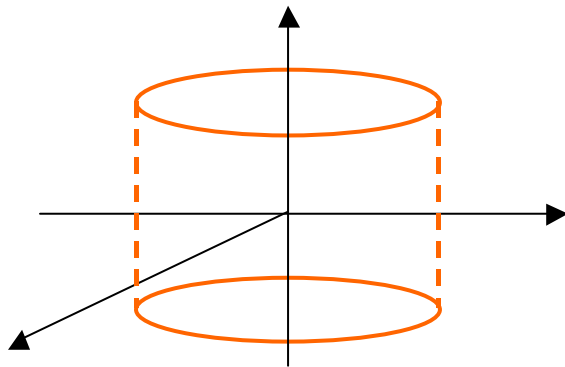
hiperboloida dwupowłokowa

III. rodzaj: płaszczyzna paraboliczno – eliptyczna

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = \begin{cases} 2z & \text{paraboloida eliptyczna} \\ 1 & \text{walec eliptyczny} \end{cases}$$



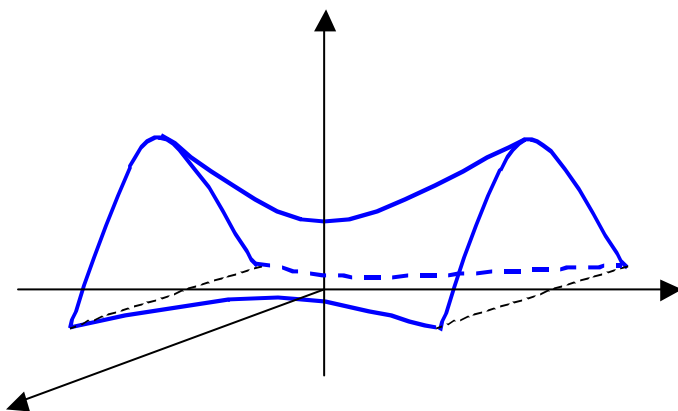
paraboloida eliptyczna



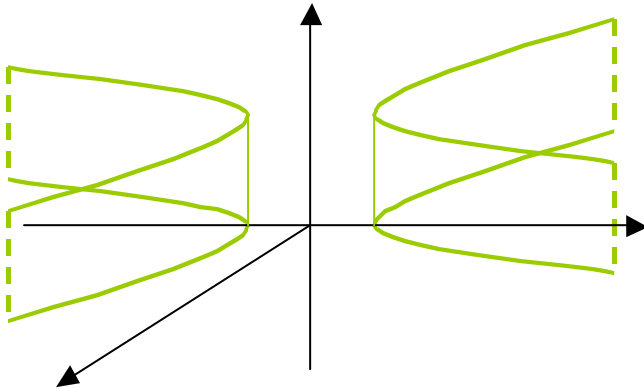
walec eliptyczny

IV. rodzaj: paraboloidalno – hiperboliczny

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = \begin{cases} 2z & \text{paraboloida hiperboliczna} \\ \pm 1 & \text{walec hiperboliczny} \end{cases}$$

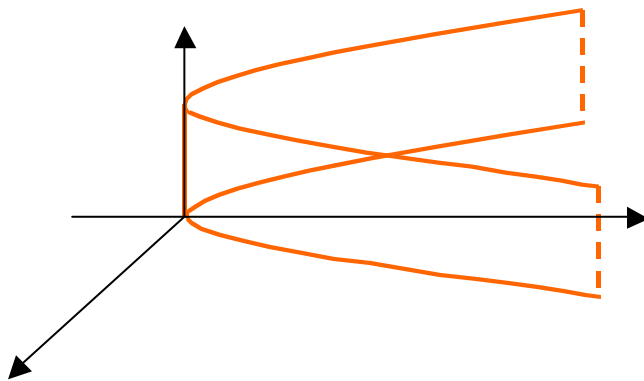


paraboloida hiperboloidalna



walec hiperboliczny

V. rodzaj: powierzchnia paraboloidalna
 $y^2 = 2px$ walec paraboliczny



walec paraboliczny

Uwaga

Równania postaci kanonicznych są wyznaczone tak, że osią symetrii jest oś OZ a (jeśli istnieje) środkiem geometrycznym punktu $(0,0,0)$

FORMY KWADRATOWE

Def.

Formą kwadratową n zmiennych nazywamy odwzorowanie g , takie że:
 $g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$$g(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j$$

$$a_{ij} = a_{ji}$$

Macierzą formy kwadratowej nazywamy macierz A , taką że:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

Z warunku $a_{ij} = a_{ji}$ wynika, że macierz A jest macierzą symetryczną, tzn. $A^T = A$.

Przykład

$$g(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 - 2x_2^2 + 3x_3^2 - 4x_1x_2 + 5x_2x_3 - x_1x_3$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & -\frac{1}{2} \\ -2 & -2 & \frac{5}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{5}{2} & -3 \end{bmatrix}$$

Postać kanoniczna formy kwadratowej.

Def.

Postać formy kwadratowej:

$$g(x'_1, x'_2, \dots, x'_n) = \sum_{i=1}^n a_i (x'_i)^2, \text{ gdzie } x'_i = \sum_{i=1}^n \alpha_i x_i$$

nazywamy postacią kanoniczną formy kwadratowej.]

Sprowadzanie formy kwadratowej do postaci kanonicznej metodą Lagrange'a.

Założenia

$$g(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j$$

$$a_{ii} \neq 0$$

Schemat metody jest następujący:

1. grupujemy wyrazy zawierające x_i
2. uzupełniamy do kwadratu