

Wartości i wektory własne endomorfizmu (macierzy). Diagonalizacja macierzy.

Def. 1

Z: $(X, K, +, \cdot)$ – przestrzeń wektorowa
f: $X \rightarrow X$ – endomorfizm

$\lambda \in K$ nazywamy wartością własną endomorfizmu f : \Leftrightarrow istnieje $\bar{v} \in X, \bar{v} \neq \bar{0}$ taki, że $f(\bar{v}) = \lambda \bar{v}$

Jeżeli λ jest wartością własną endomorfizmu f to każdy wektor $\bar{u} \in X$, taki że $f(\bar{u}) = \lambda \bar{u}$ nazywamy wektorem własnym endomorfizmu f odpowiadającym wartości własnej λ .

Λ - zbiór wartości własnych nazywamy widmem endomorfizmu.

$$X_\lambda := \{\bar{v} \in X : f(\bar{v}) = \lambda \bar{v}\}$$

Twierdzenie 1

Z: $(X, K, +, \cdot)$ – przestrzeń wektorowa
f: $X \rightarrow X$ – endomorfizm

λ - wartość własna endomorfizmu

T: $(X_\lambda, K, +, \cdot)$ – jest podprzestrzenią przestrzeni X

Def. 2

$(X_\lambda, K, +, \cdot)$ – nazywamy przestrzenią własną endomorfizmu f.

Wniosek: $\dim X_\lambda \geq 1$

Przykład 1

Z: $(C_\mathbb{R}^\infty, \mathbb{R}, +, \cdot)$ $(C_\mathbb{R}^\infty, \mathbb{R}, +, \cdot)$ -zbiór funkcji różniczkowalnych

$$D: C^\infty \rightarrow C^\infty$$

$$D(f) = f'$$

$$\lambda \in \mathbb{R}$$

f: $f(x) = a \cdot e^{\lambda x}$ a – ustalona liczba

$$(D(f))(x)$$

$$f'(x) = \lambda a e^{\lambda x}$$

$$(D(f))(x) = \lambda a e^{\lambda x} = \lambda \cdot f(x)$$

Np. Dla $\lambda=3$: $X_3 = \{f: f(x) = a \cdot e^{3x}, a \in \mathbb{R}\}$

Twierdzenie 2

Z: $(X, K, +, \cdot)$ – przestrzeń wektorowa
f: $X \rightarrow X$ – endomorfizm

T: Jeden niezerowy wektor własny endomorfizmu odpowiada dokładnie jednej wartości własnej.

Twierdzenie 3

Z: $(X, K, +, \cdot)$ – przestrzeń wektorowa

$f: X \rightarrow X$ – endomorfizm

$\dim X = n$

$B = (\bar{e}_1, \bar{e}_2, \dots, \bar{e}_n)$ – baza

$A = M_f(B, B)$

T: $\lambda \in K$ jest wartością własną endomorfizmu $\Leftrightarrow \det(A - \lambda I) = 0$

Def. 3

Z: $A_{n \times n} = [a_{ij}]$ – macierz

λ – nazywamy wartością własną macierzy $A : \Leftrightarrow \det(A - \lambda I) = 0$.

Jeśli λ jest wartością własną macierzy A to każdy wektor $\bar{x}: (A - \lambda I) \cdot \bar{x} = \bar{0}$ nazywamy wektorem własnym macierzy A odpowiadającym wartości własnej λ macierzy A .

Wniosek:

1. $A = M_f(B, B)$ Np. $f: K^n \rightarrow K^n$
 λ – jest wartością własną macierzy $A \Leftrightarrow$ jest wartością własną endomorfizmu f .
2. \bar{x} – jest wektorem własnym odpowiadającym wartości własnej λ macierzy $A \Leftrightarrow$ jest wektorem własnym odpowiadającym wartości własnej λ endomorfizmu.

Uwaga

Ze względu na ścisły związek między λ endomorfizmu, a λ macierzy wszystkie twierdzenia udowodnione dla endomorfizmu są prawdziwe dla macierzy.

Def. 4

$$\det(A - \lambda I) = \det \left(\begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} - \lambda \begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \vdots \\ \vdots & 0 & 1 & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 1 \end{bmatrix} \right) = \det \begin{bmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn-1} & a_{nn} - \lambda \end{bmatrix} =$$

$$= \pm \lambda + \beta_{n-1} \lambda^{n-1} + \beta_{n-2} \lambda^{n-2} + \dots + \beta_1 \lambda + \beta_0 = \Delta(\lambda)$$

$\Delta(\lambda)$ – nazywamy wielomianem charakterystycznym macierzy A (endomorfizmu).

Wartości własne macierzy (endomorfizmu) są pierwiastkami jego wielomianu charakterystycznego.

Uwaga

Wartości własne endomorfizmu nie zależą od wyboru bazy przestrzeni (są niezmiennikami endomorfizmu).

Przykład 2

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ -2 & -2 & -1 \end{bmatrix} \quad f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad (\text{baza kanoniczna})$$

$$\Delta(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 & 0 \\ 0 & 2-\lambda & 0 \\ -2 & -2 & -1-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda)(1-\lambda)(-1-\lambda)$$

$$\Delta(\lambda) = 0 \Leftrightarrow \lambda_1 = 2 \vee \lambda_2 = 1 \vee \lambda_3 = -1$$
$$k_1 = 1 \quad k_2 = 1 \quad k_3 = 1$$

Szukamy przestrzeni własnych.

Dla $\lambda = 2$

$$\begin{bmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ -2 & -2 & -3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Zbiór rozwiązań powyższego równania to przestrzeń własna.

$$\begin{cases} -x_1 + 2x_2 = 0 \\ -2x_1 - 2x_2 - 3x_3 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} -x_1 + 2x_2 = 0 \\ -6x_2 - 3x_3 = 0 \end{cases}$$

$$x_1 = 2\alpha$$

$$x_2 = \alpha$$

$$x_3 = -2\alpha$$

Czyli: $X_2 = \{(2\alpha, \alpha, -2\alpha)\} = \{\alpha(2, 1, -2) \mid \alpha \in \mathbb{R}\}$

Analogiczne rozumowanie należy przeprowadzić dla pozostałych wartości λ .

Twierdzenie 4

Z: $(X, K, +, \cdot)$ – przestrzeń wektorowa

$f: X \rightarrow X$ endomorfizm

$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_p: \lambda_i \neq \lambda_j \Rightarrow i \neq j$ λ_i – wartości własne endomorfizmu

$\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_p: \bar{v}_i \neq 0$ – wektory własne odpowiadające wartościom własnym λ_i

T: $\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots, \bar{v}_p$ – są liniowo niezależne

Diagonalizowalność

Def. 5

$(X, K, +, \cdot)$ – przestrzeń wektorowa

$f: X \rightarrow X$ endomorfizm

f – nazywamy endomorfizmem diagonalizowalnym \Leftrightarrow istnieje B – baza przestrzeni X , względem której macierz tego endomorfizmu jest diagonalna,

Twierdzenie 5

$Z: (X, K, +, \cdot)$ – przestrzeń wektorowa

$f: X \rightarrow X$ endomorfizm

$T: f$ – jest endomorfizmem diagonalizowalnym \Leftrightarrow w przestrzeni X istnieje baza złożona z wektorów własnych tego endomorfizmu.

Wnioski:

$(X, K, +, \cdot)$ – przestrzeń wektorowa $f: X \rightarrow X$ endomorfizm

1. Jeśli endomorfizm f jest diagonalizowalny to w macierzy $M_f(B, B)$ na przekątnej głównej znajdują się (niekoniecznie różne) wartości własne endomorfizmu, a poza tym elementami macierzy są zera.
2. Warunkiem wystarczającym, ale nie koniecznym diagonalizowalności endomorfizmu jest, aby miał w przestrzeni n – wymiarowej n – wartości własnych.

Def. 6

$A_{n \times n}$ – o elementach z ciała K nazywamy diagonalizowalną jeżeli jest podobna do pewnej macierzy diagonalnej ($\exists P$ – nieosobliwa $\wedge \exists D$ – diagonalna takie, że: $D = P^{-1} \cdot A \cdot P$)

Wniosek:

$A = M_f(B, B)$ f – endomorfizm

1. Z def. 2 wynika, że A jest diagonalizowalna $\Leftrightarrow f$ jest endomorfizmem diagonalizowalnym.
2. Ze względu na ścisły związek macierzy i endomorfizmów twierdzenia dotyczące diagonalizowalności endomorfizmu są prawdziwe dla macierzy i na odwrót.

Przykład 3

$A = \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 3 & 2 & 3 \\ -3 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ Sprawdzić, czy A – diagonalizowalna.

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} -1-\lambda & 0 & -1 \\ 3 & 2-\lambda & 3 \\ -3 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda)(-1)^{2+2} \begin{vmatrix} -1-\lambda & -1 \\ -3 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda)(\lambda+2)$$

$$\lambda_1 = 2 \quad k_1 = 2$$

$$\lambda_2 = -2 \quad k_2 = 1$$

$$\lambda_2 = -2$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 3 & 2 & 3 \\ -3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 - x_3 = 0 \\ 3x_1 + 4x_2 + 3x_3 = 0 \\ -3x_1 + 3x_2 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 - x_3 = 0 \\ 4x_2 + 6x_3 = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_3 = \alpha \\ x_2 = -\frac{3}{2}\alpha \\ x_1 = \alpha \end{cases}$$

$$X_{-2} = \{\alpha(1, -\frac{3}{2}, 1), \alpha \in \mathbb{R}\}$$

$$\dim X_{-2} = 1$$

$$\lambda_1 = 2$$

$$\begin{bmatrix} -3 & 0 & -1 \\ 3 & 0 & 3 \\ -3 & 0 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} -3x_1 - x_3 = 0 \\ 3x_1 + 3x_3 = 0 \\ -3x_1 - x_3 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x_3 = 0 \\ x_1 = 0 \\ x_2 = \beta \end{cases}$$

$$X_2 = \{\beta(0, 1, 0), \beta \in \mathbb{R}\}$$

$$\dim X_2 = 1$$

Wniosek: Macierz nie jest diagonalizowalna ponieważ w \mathbb{R}^3 nie istnieje baza wektorów własnych.

Twierdzenie 6

Z: $(X, K, +, \cdot)$ – przestrzeń wektorowa $\dim X = n$

$f: X \rightarrow X$ endomorfizm

$$\Delta(\lambda) = \pm(\lambda - \lambda_1)^{k_1} (\lambda - \lambda_2)^{k_2} \dots (\lambda - \lambda_p)^{k_p}$$

$$\lambda_i \neq \lambda_j \Rightarrow i \neq j$$

$$k_1 + k_2 + \dots + k_p = n$$

$$T_1: \forall i=1, 2, \dots, p: 1 \leq \dim X_{\lambda_i} \leq k_i$$

$$T_2: (\text{WKW}) f - \text{jest diagonalizowalna} \Leftrightarrow \forall i=1, 2, \dots, p: \dim X_{\lambda_i} = k_i$$

Przykład 4

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 3 & 2 & 3 \\ -3 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\Delta(\lambda) = \det(A - \lambda I) = -(\lambda - 2)^2(\lambda + 4)$$

Sprawdzić, czy macierz A jest diagonalizowalna.

$$\lambda_1=2 \quad k_1=2$$

$$\lambda_2=-4 \quad k_2=1$$

dla $\lambda_1=2$

$$\begin{bmatrix} -3 & 0 & -3 \\ 3 & 0 & 3 \\ -3 & 0 & -3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} -3x_1 & -3x_3 = 0 \\ 3x_1 & +3x_3 = 0 \\ -3x_1 & -3x_3 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} -3x_1 & -3x_3 = 0 \\ 0=0 \\ 0=0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} -3x_1 & -3x_3 = 0 \\ 0=0 \\ 0=0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_3 = \alpha \\ x_2 = \beta \\ x_1 = -\alpha \end{cases}$$

$$X_2 = \{ \alpha(-1, 0, 1) + \beta(0, 1, 0), \alpha, \beta \in \mathbb{R} \}$$

$$\dim X_2 = 2$$

$$B = (v_1 = (-1, 0, 1), v_2 = (0, 1, 0); u_3)$$

$$\text{Wniosek: } D = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{bmatrix}$$

Dla $\lambda_2 = -4$

$$\begin{bmatrix} 3 & 0 & -3 \\ 3 & 6 & 3 \\ -3 & 0 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} 3x_1 & -3x_3 = 0 \\ 3x_1 + 6x_2 + 3x_3 = 0 \\ -3x_1 & 3x_3 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 3x_1 & -3x_3 = 0 \\ 6x_2 + 6x_3 = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 3x_1 & -3x_3 = 0 \\ 6x_2 + 6x_3 = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_3 = \gamma \\ x_2 = -\gamma \\ x_1 = \gamma \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_3 = \gamma \\ x_2 = -\gamma \\ x_1 = \gamma \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_3 = \gamma \\ x_2 = -\gamma \\ x_1 = \gamma \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_3 = \gamma \\ x_2 = -\gamma \\ x_1 = \gamma \end{cases}$$

$$X_{-4} = \{ \gamma(1, -1, 1), \gamma \in \mathbb{R} \}$$

$$u_3 = (1, 1, 1) = [1, -1, 1]$$

$$B = (v_1 = (-1, 0, 1), v_2 = (0, 1, 0); u_3 = (1, -1, 0))$$

$$P = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$